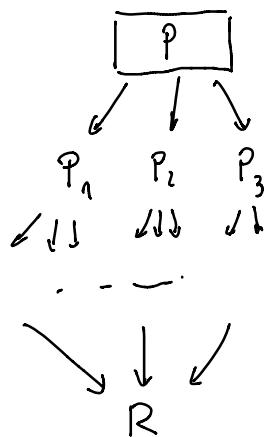
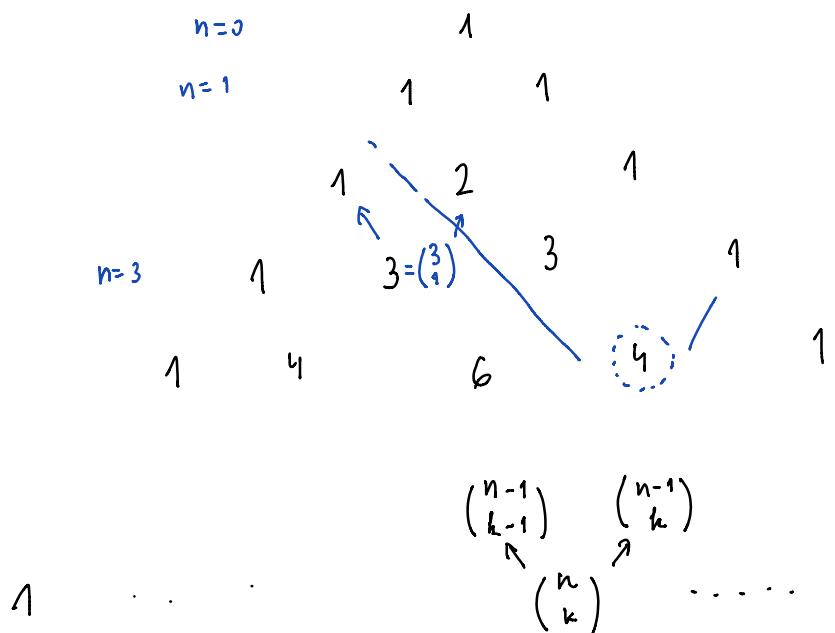


# Dinamično programiranje

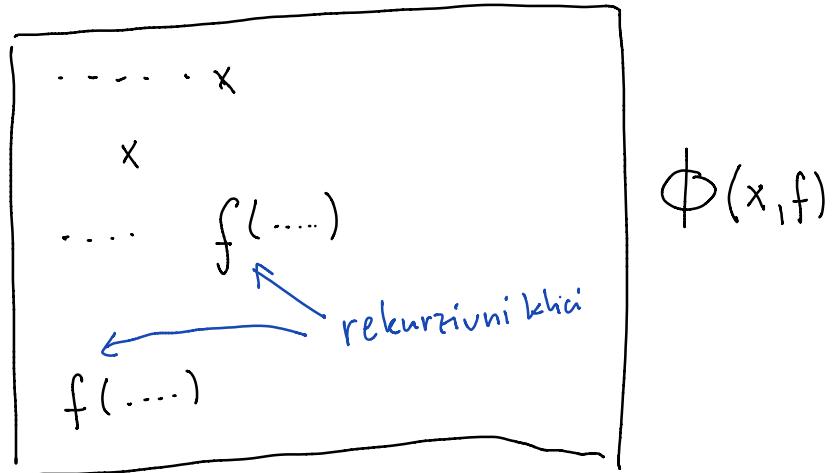
Deli & vladaj



Binomski koeficienti (Pascalov trikotnik)



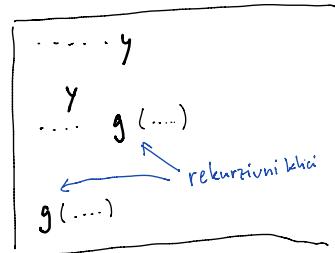
def  $f(x)$  :



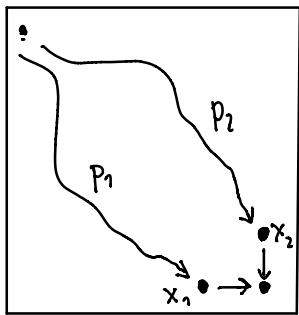
$$f(x) = \phi(x, f)$$

$$f = \lambda x : \phi(x, f)$$

$$\phi(y, g) =$$



1	5	6	3
2	4	0	8
1	131	10	9
100	8	5	3

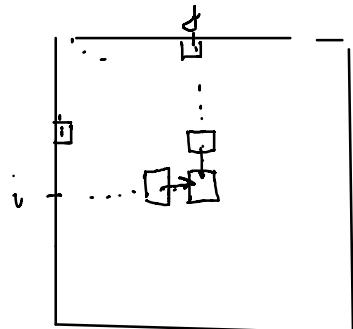


$$p_2 + x_2$$

$$p_1 + x_1$$

Tabela a je vrednostni polj.

Cena( $i, j$ ) = cena najcenejšje poti od ( $0, 0$ ) do ( $i, j$ )



$$\text{Cena}(i, j) = \min(a[i][j], \text{cena}(i, j-1), a[i-1][j] + \text{cena}(i-1, j))$$

za  $i > 0, j > 0$

$$\text{cena}(0, 0) = a[0][0]$$

$$\text{cena}(i, 0) = a[i-1][0] + \text{cena}(i-1, 0) \quad i > 0$$

$$\text{cena}(0, j) = a[0][j-1] + \text{cena}(0, j-1) \quad j > 0$$

a		
1	2	3
0	8	4
5	3	7

cena		
1	3	6
1	9	10
6	9	16

1	2	2
0	8	4
5	3	7

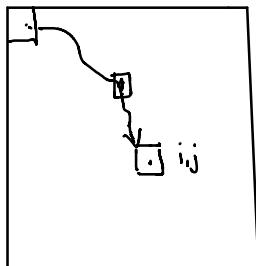
1	3	5
1	9	9
6	9	16

## Dinamično programiranje:

- tako kot deli & vladaj, a se podproblemni ponavljajo
- poskrbimo, da ne racinamo rešitev ponavljajočih se podproblemov:
  - 1) Uporabimo "memo" "@caching"
  - 2) Vmesne rezultate hranimo (v tabeli), racinamo najprej manjše in potem večje podprobleme,

## Običajno rešuje optimizacijski problem:

- optimalni odgovor (pot, konfiguracija,...) sestoji iz manjših odgovorov, ki so tudi optimalni.



Podproblem: optimalna pot od  $(0,0)$  do  $(i,j)$

## Najkrájsa pot v grafu

